Inhaltsverzeichnis

	Vor	wort	3	
	Inha	altsverzeichnis	5	
1	Endliche Automaten mit Ausgabe			
	1.1	Autokorrektur und Smileys	9	
	1.2	Strichcodes	13	
	1.3	Ein Strichcode-Erkenner	15	
	1.4	Automatentafeln	19	
	1.5	Die Definition endlicher Automaten mit Ausgabe	19	
	1.6	Endliche Automaten und Programme	22	
	1.7	Aufgaben	25	
2	Erkennende Automaten			
	2.1	Suchmaschinen	26	
	2.2	Die Definition erkennender Automaten	28	
	2.3	Aufgaben	29	
3	SIENA: Ein Simulator für endliche Automaten			
	3.1	Aufgaben des Simulators	30	
	3.2	Die erforderlichen Komponenten	31	
	3.3	Die Automatenklassen	32	
	3.4	Die Implementierung der Automaten	33	
	3.5	Die Bearbeitung der Automatentafel	35	
	3.6	Die Simulation	38	
	3.7	Aufgaben	40	
4	Synt	Syntaxanalyse mit erkennenden Automaten		
	4.1	Das Übersetzen von Programmen: Parser	41	
	4.2	Die Analyse von Konstantenvereinbarungen	42	
	4.3	Die Analyse von Variablenvereinbarungen	45	
	4.4	Aufgaben	50	
5	LOGO für Arme – Version 1			
	5.1	Die Turtlegrafik	51	
	5.2	Die Syntax von LOGO für Arme	55	
	5.3	Der Turtleparser	56	
	5.4	Der Turtleinterpreter	60	
	5.5	Die Klassenbeziehungen	62	
	5.6	Aufgahen	64	

6	Gitte	rautomaten	65
	6.1	Lineare Gitterautomaten	
	6.2	Zweidimensionale Gitterautomaten	74
	6.3	Aufgaben	80
7	Formale Sprachen		
,	7.1	Satzgliederungssprachen	81
	7.2	Die Backus-Naur-Form BNF	85
	7.3	Linksreguläre Sprachen	87
	7.4	Analysierende Grammatiken	
	7.5	Die Äquivalenz von erkennenden Automaten und linksreg. Grammatiken	94
	7.6	Die Grenzen regulärer Sprachen	98
	7.7	Aufgaben	100
	7.8	Ein Funktionsplotter	
	7.9	Aufgaben	
8	Kelle	erautomaten	113
-	8.1	Die Definition von Kellerautomaten	113
	8.2	Die Arbeitsweise von Kellerautomaten	116
	8.3	Kellerautomaten und Programmiersprachen	119
	8.4	LOGO für Arme – Version 2	119
	8.5	Aufgaben	124
	8.6	Die Compilierung arithmetischer Ausdrücke	
	8.7	Aufgaben	
9.	Kont	extfreie Sprachen	131
	9.1	Klammerstrukturen erzeugen	131
	9.2	Analyse durch Syntaxbäume	133
	9.3	Effiziente Syntaxanalyse	134
	9.4	Parsingtabellen	137
	9.5	Aufgaben	140
10.	LINDA: Die Lindenmeyersystem-Anzeige		
	10.1	Lindenmeyer-Systeme	
	10.2	Das Regelsystem	
	10.3	Der Stapel	147
	10.4	Pflanzen zeichnen	148
	10.5	Beispiele	150

11.	Turi	ngmaschinen und Algorithmen	151
		Berechenbare Funktionen	
	11.2		
	11.3	Eindimensionale Turingmaschinen	
	11.4		
	11.5	Gekoppelte Turingmaschinen	
		Zweidimensionale Turingmaschinen	
		Aufgaben	
12.	TuPS	S: eine Turing-Programmiersprache für gekoppelte Turingmaschinen	. 174
	12.1	Die Definition der Sprache TuPS	. 174
	12.2	Eine Grammatik für TuPS	178
	12.3	Ein Parser für TuPS	179
	12.4	Ein Befehlslader für TuPS	180
	12.5	Ein Interpreter für TuPS	183
	12.6	Die Oberfläche von TuPS	187
13.	Turi	ngberechenbarkeit	. 190
	13.1	Berechenbarkeit	190
	13.2	Gekoppelte Turingmaschinen für die elementaren Funktionen	. 192
	13.3	Rekursive Turingmaschinen	. 194
	13.4	Die universelle Turingmaschine	199
	13.5	Fleißige Biber und das Halteproblem	200
	13.6	Zur Unentscheidbarkeit des Halteproblems	
	13.7	*	
Lite	eratur	verzeichnis	. 206
Stic	hwort	tverzeichnis	. 207